

11.3 Mecanica Câmpurilor Clasice

- Sistemele mecanice sunt caracterizate printr-un număr de *grade de libertate*. De exemplu, un pendul uni-dimensional are un singur grad de libertate, exprimat prin unghiul de oscilație. Două pendule legate între ele prezintă două grade de libertate (vezi secțiunea 3.3, pag.31).

Un câmp scalar $\phi(\vec{x}, t)$ corespunde unui sistem cu un număr infinit de grade de libertate, având o valoare oscilantă atât în timp $\phi(\vec{x}, t)$ (ca abatere față de valoarea de echilibru), în fiecare punct $\vec{x} = \text{const}$, cât și în spațiu, la un moment dat $t = \text{const}$.

Astfel, teoria cuantică a câmpurilor implică doi pași esențiali matematici, prin care se face:

- Descrierea sistemelor continui (câmpuri), cu un număr infinit de grade de libertate, prin:
 - descrierea unui sistem mecanic cu număr finit de grade de libertate
 - trecerea la un număr infinit de grade de libertate, dar tot în descrierea clasică - câmp clasic
- Aplicarea metodelor de cuantificare a acestor sisteme.
 - trecerea la cuantificarea sistemului mecanic finit
 - trecerea la cuantificarea câmpului

11.3.1 Sistem mecanic oscilator continuu (coardă oscilantă)

- Vom începe cu tratarea clasică a unui sistem cu un număr finit de grade de libertate, și vom trece la cuantificarea acestuia. Apoi revenim la cazul clasic și facem trecerea la un număr infinit de grade de libertate, adică facem descrierea unui câmp clasic. În final, vom trece la cuantificarea și a acestui sistem cu număr infinit de grade de libertate.
- Modelul unidimensional al unui sistem oscilant de n mase fixate pe o coardă elastică, cu n grade de libertate, dezvoltat în secțiunea 11.2.4, poate fi extins prin creșterea gradelor de libertate n odată cu descreșterea distanței $\Delta x \equiv a$ dintre componente (Figura 11.13), astfel încât lungimea coardei $L = (n + 1) a$ să rămână constantă.
- Generalizând cazul a trei oscilatori transversali din secțiunea 11.2.3, expresiile energiei cinetice (11.94) și a energiei potențiale (11.98), avem:

$$\left. \begin{array}{l} \text{Energia cinetică a } n\text{-mase} \\ \text{oscilante, similar (11.94)} \end{array} \right| T = \frac{m}{2} \sum_{i=1}^n \dot{y}_i^2 \longrightarrow \frac{\rho}{2} \int_0^L dx \left(\frac{\partial y}{\partial t} \right)^2 \quad (11.131)$$

- Energia potențială a n -mase oscilante (folosim $\Delta x \equiv a$), similar (11.98)

$$V = \frac{\tau}{2a} \sum_{i=0}^n (y_{i+1} - y_i)^2 = \frac{\tau}{2} \sum_{i=0}^n \Delta x \left(\frac{y_{i+1} - y_i}{\Delta x} \right)^2 \longrightarrow \frac{\tau}{2} \int_0^L dx \left(\frac{\partial y}{\partial x} \right)^2 \quad (11.132)$$

cu condițiile la margine (11.113): $y_0 = y_{n+1} = 0$

Expresiile (11.131) și (11.132) ne dau lagrangian-ul sistemului discret de n -mase legate elastic:

$$L = T - V = \frac{m}{2} \sum_{i=1}^n \dot{y}_i^2 - \frac{\tau}{2a} \sum_{i=0}^n (y_{i+1} - y_i)^2 \quad (11.133)$$

- Ecuațiile Euler-Lagrange (3.10) sunt:
$$\frac{\partial L}{\partial y_i} - \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial L}{\partial \dot{y}_i} \right) = 0 \quad (3.10)$$

- Folosind lagrangianul (11.133) și derivatele cerute în (3.10), obținem ecuațiile de mișcare

$$\begin{cases} \frac{\partial L}{\partial y_i} = -\frac{\partial V}{\partial y_i} = \frac{\tau}{a} [(y_{i+1} - y_i) - (y_i - y_{i-1})] \\ \frac{\partial L}{\partial \dot{y}_i} = m\dot{y}_i \end{cases} \xrightarrow{(3.10)} \boxed{\frac{\tau}{a} [(y_{i+1} - y_i) - (y_i - y_{i-1})] = m\ddot{y}_i} \quad (11.134)$$

- Trecând la o distribuție continuă, ecuațiile de mișcare (11.134) se pot scrie:

$$\frac{\tau}{a} [(y(x+a) - y(x)) - (y(x) - y(x-a))] = \overbrace{\rho a}^m \ddot{y}(x) \quad (11.135)$$

- la limita $\Delta x \equiv a \rightarrow 0$, avem $\frac{y(x+\Delta x) - y(x)}{\Delta x} \rightarrow \frac{\partial y}{\partial x} \Big|_{x+\frac{\Delta x}{2}}$

trecând $a \equiv \Delta x$ din membrul drept (11.135), în membrul stâng la numitor, acesta devine:

$$\frac{\tau}{\Delta x} \left[\frac{y(x+\Delta x) - y(x)}{\Delta x} - \frac{y(x) - y(x-\Delta x)}{\Delta x} \right] \approx \frac{\tau}{\Delta x} \left[\frac{\partial y}{\partial x} \Big|_{x+\frac{\Delta x}{2}} - \frac{\partial y}{\partial x} \Big|_{x-\frac{\Delta x}{2}} \right] \rightarrow \tau \frac{\partial^2 y}{\partial x^2}$$

Atunci ecuația de mișcare pentru o distribuție continuă de mase (11.135) se poate scrie:

$$\left. \begin{array}{l} \rho \frac{\partial^2 y}{\partial t^2} - \tau \frac{\partial^2 y}{\partial x^2} = 0 \\ \frac{\partial^2 y}{\partial t^2} - v^2 \frac{\partial^2 y}{\partial x^2} = 0 \end{array} \right\} \Rightarrow v^2 = \frac{\tau}{\rho} \quad (11.136)$$

Comparând cu ecuația undelor:

- Folosind expresiile (11.131) și (11.132) pentru o distribuție lineară continuă de mase, cu densitatea ρ și din (11.136) $\tau = \rho v^2$, putem scrie lagrangianul pentru o coardă oscilantă (sistem continuu cu număr infinit de grade de libertate), prin densitatea de lagrangian \mathcal{L} ,

$$L = T - V = \int_0^L \mathcal{L}(x) dx \quad \text{cu} \quad \mathcal{L}(x) = \underbrace{\frac{1}{2} \rho \dot{y}^2(x, t)}_T - \underbrace{\frac{1}{2} \rho v^2 \left(\frac{\partial y(x, t)}{\partial x} \right)^2}_V \quad (11.137)$$

- Oscilațiile transversale ale coardei continui de mase vor putea fi folosite la descrierea oscilațiilor, prin amplitudinea $\phi(x, t)$ de deplasare față de poziția de echilibru a oricărui element dl de coardă din jurul punctului de coordonată x la momentul t . In acest fel am trecut de la un sistem discret, cu număr finit de grade de libertate, deplasările $y_i(t)$, la unul cu număr infinit de grade de libertate, câmpul de deplasări $\phi(x, t)$ (vezi Figura 11.16).

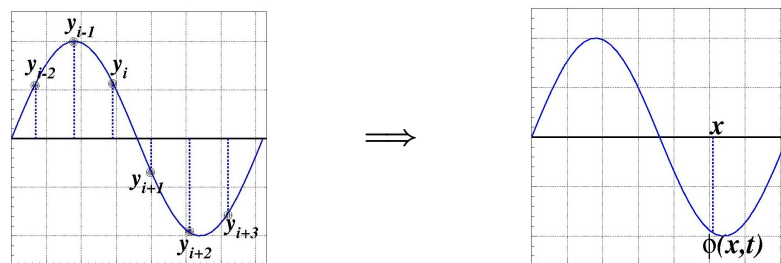


Figura 11.16: Trecerea de la un șir discret de n -mase legate elastic, cu număr finit de grade de libertate, la o coardă continuă, cu număr infinit de grade de libertate (câmp).

11.3.2 Descrierea mecanic lagrangiană a câmpurilor clasice

- Să încercăm să folosim descrierea lagrangiană a ecuațiilor de mișcare din mecanică clasică la ecuațiile corespunzătoare de evoluție pentru câmpuri. În acest scop va trebui să trecem de la un sistem mecanic cu un număr finit n de grade de libertate la unul infinit $n \rightarrow \infty$. Pentru claritate, vom considera la început un sistem unidimensional (mișcarea pe verticală) descris prin evoluția în timp a coordonatei $y_i(t)$ pentru cele $i = 1, 2, \dots, n$ componente. În acest fel în locul ecuației de mișcare din mecanică cu soluția $y_i(t)$ (11.127), vom căuta soluția $\phi(x, t)$ de evoluție a câmpului (amplitudinii de câmp).
- În fiecare punct x avem câte un element (un grad de libertate) $\phi(x, t)$, astfel că sistemul de câmp prezintă a infinitate continuă de grade de libertate.
- În cazul câmpurilor apare o particularitate legată de faptul că ϕ este o funcție continuă de x , astfel că lagrangianul \mathcal{L} depinde de ϕ și $\dot{\phi} \equiv \partial\phi/\partial t$, dar și de $\partial\phi/\partial x$ (nu doar de ϕ și $\dot{\phi}$ echivalentele pentru x și \dot{x} din mecanică), adică: $\mathcal{L} = \mathcal{L}(\phi, \partial_x\phi, \partial_t\phi)$
- Energia totală a sistemului de câmp unidimensional, este exprimată atât prin $\partial_t\phi$ în termenul de energie cinetică (11.131), cât și $\partial_x\phi$ în termenul de energie potențială (11.132), ca o sumă (integrală) de aceste energii, cu $m = \rho dx$:

$$E = \int_0^L \left[\frac{\rho}{2} (\partial_t\phi)^2 + \frac{\rho v^2}{2} (\partial_x\phi)^2 \right] dx \quad (11.138)$$

- La fel, densitatea de lagrangian de câmp (11.137) (ce depinde atât de $\partial_x\phi$ cât și de $\partial_t\phi$) este:
$$\mathcal{L} = \frac{\rho}{2} (\partial_t\phi)^2 - \frac{\rho v^2}{2} (\partial_x\phi)^2 \quad (11.139)$$
- Să trecem la formularea lagrangiană cu ajutorul densității de lagrangian \mathcal{L}
$$L(\phi, \partial_x\phi, \partial_t\phi) = \int dx \mathcal{L}(\phi, \partial_x\phi, \partial_t\phi) \quad (11.140)$$
- Acțiunea este definită (11.5) prin integrala temporală din Lagrangian
$$S = \int dt L(\phi, \partial_x\phi, \partial_t\phi) \quad (11.141)$$
- Conform principiului minimeia acțiunii, ecuația de evoluție a câmpului ϕ este stabilită de anularea variației acțiunii (vezi (C.2) Anexa C, pag.272):
$$\delta S = \int dt \delta L(\phi, \partial_x\phi, \partial_t\phi) = 0 \quad (11.142)$$

$$\delta S = \int dt \int dx \left[\frac{\partial\mathcal{L}}{\partial\phi} \delta\phi + \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_x\phi)} \delta(\partial_x\phi) + \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_t\phi)} \delta(\partial_t\phi) \right] \quad (11.143)$$

- Integrând prin părți termenii cu $\delta(\partial_x\phi)$ și $\delta(\partial_t\phi)$ la fel ca în mecanică (pag.30) obținem

$$\delta S = \int dt \int dx \left[\frac{\partial\mathcal{L}}{\partial\phi} - \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_x\phi)} \right) - \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_t\phi)} \right) \right] \delta\phi = 0 \quad (11.144)$$

- $\delta S = 0$ pentru orice $\delta\phi$ dacă integrantul este zero. Astfel obținem *ecuația Euler-Lagrange pentru câmpuri* (similar cu cazul din mecanica clasică (3.10) pag.30):

$$\frac{\partial\mathcal{L}}{\partial\phi} - \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_x\phi)} \right) - \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_t\phi)} \right) = 0 \quad (11.145)$$

- Generalizarea la un câmp 3-dimensional conduce la ecuația Euler-Lagrange pentru câmp:

$$\boxed{\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \phi} - \vec{\nabla} \cdot \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\vec{\nabla} \phi)} \right) - \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_t \phi)} \right) = 0} \quad (11.146)$$

- Inlocuind \mathcal{L} (11.139) în ecuația Euler-Lagrange pentru câmp (11.145) obținem, $\left| \frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2} - \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 \phi}{\partial t^2} = 0 \right.$ (11.147)

adică am obținut ecuația de propagare a undelor, de data asta plecând de la ecuația Euler-Lagrange pentru câmp.

11.3.3 Ecuațiile Euler-Lagrange pentru câmpuri clasice

- Dacă avem de a face cu mai multe câmpuri în interacție, câmpurile au un indice suplimentar i desemnând diferitele câmpuri φ_i avute în vedere.
- Funcția Lagrange $L(\varphi_i, \partial_\mu \varphi_i, t)$ este exprimată ca o integrală spațială după densitatea de Lagrangian, adică

$$L(t) = \int d^3x \mathcal{L}(\varphi_i(x, t), \partial_\mu \varphi_i(x, t), t) \quad \text{iar acțiunea (3.8) este } S = \int_{t_1}^{t_2} dt L(t)$$

$$\text{sau} \quad L(t) = \int d^3\vec{x} \mathcal{L}[\varphi_i(\vec{x}, t), \nabla \varphi_i(\vec{x}, t), \dot{\varphi}_i(\vec{x}, t)] \quad (11.148)$$

- L nu depinde explicit de \vec{x} (e integrală după $d^3\vec{x}$), însă prin \mathcal{L} e funcție locală de \vec{x} .

- Pentru a obține ecuațiile câmpurilor clasice φ_i , folosim acțiunea (11.5) la fel ca în mecanica clasică $\left| S = \int_{t_1}^{t_2} dt L(\varphi_i, \partial_\mu \varphi_i, t) = \int d^4x \mathcal{L}(\varphi_i, \partial_\mu \varphi_i, t) \right.$ (11.5)

- Evaluăm variația δS , $\left| \delta S = \int_{t_1}^{t_2} dt \int d^3x \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \varphi_i} \delta \varphi_i + \underbrace{\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \varphi_i)}}_u \underbrace{\delta (\partial_\mu \varphi_i)}_{\partial_\mu (\delta \varphi_i) = dv} \right) \right.$ (11.149)

Obs: Sumarea după i din mecanică (vezi (3.9)), s-a înlocuit cu integrala după d^3x .
In plus, se cere anularea câmpurilor și a derivatelor la infinit.

- Cu integrarea prin părți $\int u dv = uv - \int v du$ în ultimul termen din (11.149), folosind condiția de minim $\delta S = 0$ și $\delta (\partial_\mu \varphi_i) = \partial_\mu (\delta \varphi_i)$,

$$\text{avem,} \quad 0 = \delta S = \int_{t_1}^{t_2} dt \int d^3x \left[\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \varphi_i} - \partial_\mu \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \varphi_i)} \right) \right] \delta \varphi_i \quad (11.150)$$

- La variații $\delta \varphi_i$ arbitrare \Rightarrow ecuațiile Euler-Lagrange pentru câmpuri (similar cu ecuațiile (3.10) din mecanică)

$$\boxed{\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \varphi_i} - \partial_\mu \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \varphi_i)} \right) = 0} \quad \text{sau} \quad \boxed{\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \varphi_i} - \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial \varphi_i / \partial t)} \right) - \nabla \cdot \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\nabla \varphi_i)} \right) = 0} \quad (11.151)$$

11.4 Câmpuri scalare

11.4.1 Lagrangian și ecuațiile de câmp scalar clasic

- Atunci, Lagrangianul invariant Lorentz, pt. un câmp scalar φ va fi, (similar cu (3.3))
$$\mathcal{L} = \frac{1}{2} [(\partial_\mu \varphi)^2 - m^2 \varphi^2] \quad (11.152)$$
 unde $(\partial_\mu \varphi)^2 = \partial_\mu \varphi \partial^\mu \varphi = \partial_\mu \varphi g^{\mu\nu} \partial_\nu \varphi$

- Pentru scrierea ecuației de mișcare (11.151)
$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \varphi} - \partial_\mu \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \varphi)} \right) = 0 \quad (11.151)$$

avem
$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \varphi} = -m^2 \varphi \quad ; \quad \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \varphi)} = \partial^\mu \varphi \quad (11.153)$$

- Adică, ecuația de mișcare (11.151) pentru acest câmp va fi
$$(\partial_\mu \partial^\mu + m^2) \varphi(x) = 0 \quad (11.154)$$

care este *ecuația Klein-Gordon* pentru particule scalare de masă m (vezi secțiunea 5.3, pag.75).

11.5 Câmpul Electromagnetic (Maxwell)

11.5.1 Lagrangian și ecuațiile de câmp electromagnetic (Maxwell)

• Ecuațiile Maxwell | sunt (vezi (7.13)):
$$\begin{cases} \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0} & (a) \quad \vec{\nabla} \times \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} & (c) \\ \vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0 & (b) \quad \vec{\nabla} \times \vec{B} = \mu_0 \vec{J} + \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} & (d) \end{cases} \quad (11.155)$$

• Câmpurile \vec{E} și \vec{B} sunt date de potențialele scalar φ și vector \vec{A} :
$$\begin{cases} \vec{E} = -\vec{\nabla}\varphi - \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \\ \vec{B} = \vec{\nabla} \times \vec{A} \end{cases} \quad (11.156)$$

• De data asta căutăm ecuațiile de câmp EM (Maxwell) (11.155) cu ajutorul ecuațiilor Euler-Lagrange (11.151). Pentru aceasta avem nevoie de

• Densitatea de Lagrangian pentru câmpul electromagnetic este:
$$\mathcal{L} = \frac{1}{2} \left(\epsilon_0 E^2 - \frac{1}{\mu_0} B^2 \right) - \rho \varphi + \vec{J} \cdot \vec{A} \quad (11.157)$$

- \mathcal{L} conține termenii: (1) - densitatea de energie din câmpul EM (8.19) pag.128,
 (2) - densitatea de energie dată de interacția sarcinii ρ cu potențial scalar φ și
 (3) - densitatea de energie dată de interacția curentului \vec{J} cu potențial vector \vec{A} (a se compara cu expresia Lagrangian-ului (10.5) din tratarea clasică pag.161).

Ecuațiile de câmp electromagnetic (Maxwell (a))

Variabilele independente (coordonatele) de câmp de data asta sunt potențialul scalar φ și componentele de potențial vector A_x, A_y, A_z .

• Ecuațiile de câmp (ecuațiile de mișcare Euler-Lagrange (11.151)) pentru $\varphi_i = \varphi$ sunt,
$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \varphi} - \frac{\partial}{\partial t} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\varphi}} - \vec{\nabla} \cdot \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\vec{\nabla} \varphi)} \right) = 0 \quad (11.151)$$

adică: $\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \varphi} = -\rho$; $\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\varphi}} = 0$; pentru $\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\vec{\nabla} \varphi)}$ avem $\vec{\nabla} \varphi = -\vec{E}$,

iar
$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\vec{\nabla} \varphi)_x} = -\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial E_x} = -\frac{\partial (\frac{1}{2} \epsilon_0 E^2)}{\partial E_x} = -\frac{\partial (\frac{1}{2} \epsilon_0 (E_x^2 + E_y^2 + E_z^2))}{\partial E_x} = -\epsilon_0 E_x$$

și similar componentele după y și z . Atunci:

$$\vec{\nabla} \cdot \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\vec{\nabla} \varphi)} \right) = -\frac{d}{dx} \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial E_x} \right) - \frac{d}{dy} \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial E_y} \right) - \frac{d}{dz} \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial E_z} \right) = -\epsilon_0 \vec{\nabla} \cdot \vec{E}$$

• Inlocuind în (11.151), avem:
$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \varphi} - \frac{\partial}{\partial t} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\varphi}} - \vec{\nabla} \cdot \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\vec{\nabla} \varphi)} \right) = -\rho + \epsilon_0 \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = 0$$

sau
$$\boxed{\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0}}$$
 adică am obținut I-a ecuație Maxwell (11.155)-(a).

Ecuțiile de câmp electromagnetic (Maxwell (d))

• Ecuțiile Euler-Lagrange (11.151) | pentru $\varphi_i = A_i$ ($i = x, y, z$)

$$\left| \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial A_i} - \frac{\partial}{\partial t} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{A}_i} - \vec{\nabla} \cdot \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\vec{\nabla} A_i)} \right) = 0 \right. \quad (11.151)$$

• Densitatea de Lagrangian (11.157) | pentru câmpul electromagnetic este:

$$\left| \mathcal{L} = \frac{1}{2} \left(\epsilon_0 E^2 - \frac{1}{\mu_0} B^2 \right) - \rho \varphi + \vec{J} \cdot \vec{A} \right. \quad (11.157)$$

- Explicit, câmpurile \vec{E} și \vec{B} sunt legate de potențialele φ și \vec{A} prin (11.156):

$$\vec{E} = E_x \vec{i} + E_y \vec{j} + E_z \vec{k} = \left(-\frac{\partial \varphi}{\partial x} - \dot{A}_x \right) \vec{i} + \left(-\frac{\partial \varphi}{\partial y} - \dot{A}_y \right) \vec{j} + \left(-\frac{\partial \varphi}{\partial z} - \dot{A}_z \right) \vec{k}$$

$$\vec{B} = \vec{\nabla} \times \vec{A} = \begin{pmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ A_x & A_y & A_z \end{pmatrix} = (\partial_y A_z - \partial_z A_y) \vec{i} + (\partial_z A_x - \partial_x A_z) \vec{j} + (\partial_x A_y - \partial_y A_x) \vec{k}$$

- Pentru $A_i = A_x$, termenul din \mathcal{L} (11.157) ce depinde de A_x este $\vec{J} \cdot \vec{A}$, cel ce depinde de \dot{A}_x este $\epsilon_0 E^2 / 2$, iar cel ce depinde de $\partial_j A_x$ este $-B^2 / 2\mu_0$. Atunci (11.151) devine:

$$\frac{\partial (\vec{J} \cdot \vec{A})}{\partial A_x} - \frac{\partial}{\partial t} \frac{\partial (\epsilon_0 E^2 / 2)}{\partial \dot{A}_x} - \sum_{j=1}^3 \frac{\partial}{\partial x_j} \left(\frac{\partial (-B^2 / 2\mu_0)}{\partial (\partial_j A_x)} \right) = 0$$

$$\frac{\partial}{\partial A_x} (J_x A_x + J_y A_y + J_z A_z) - \frac{\partial}{\partial t} \frac{\epsilon_0}{2} \frac{\partial E^2}{\partial E} \frac{\partial E}{\partial \dot{A}_x} + \sum_{j=1}^3 \frac{\partial}{\partial x_j} \frac{1}{2\mu_0} \frac{\partial B^2}{\partial B} \frac{\partial B}{\partial (\partial_j A_x)} = 0$$

$$J_x + \epsilon_0 \frac{\partial E_x}{\partial t} + \frac{1}{\mu_0} \underbrace{\left(\frac{\partial B_y}{\partial z} - \frac{\partial B_z}{\partial y} \right)}_{-(\vec{\nabla} \times \vec{B})_x} = 0 \quad \text{la fel pentru proiecțiile pe } y \text{ și } z.$$

Atunci \implies

$$\boxed{\vec{\nabla} \times \vec{B} = \mu_0 \vec{J} + \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}}$$

Ecuțiile de câmp electromagnetic (Maxwell (b)-(c))

- Celelalte două ecuații Maxwell (11.155) (b)-(c) se obțin imediat din expresiile (11.156) ale câmpurilor prin potențiale.

Pentru $\vec{B} = \vec{\nabla} \times \vec{A}$, deoarece divergența de rotor este zero, avem imediat:

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = \text{div}(\vec{B}) = \text{div}(\vec{\nabla} \times \vec{A}) = \text{div rot}(\vec{A}) = 0 \quad (b)$$

- Pentru $\vec{E} = -\vec{\nabla} \varphi - \partial \vec{A} / \partial t$, deoarece rotor din gradient este zero, avem,

$$\vec{\nabla} \times \vec{E} = \text{rot}(\vec{E}) = -\text{rot grad}(\varphi) - \frac{\partial}{\partial t} \text{rot}(\vec{A}) = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \quad (c)$$

11.5.2 Ecuatiile de câmp electromagnetic (Maxwell) covariante

- Lagrangianul de câmp electro-
magnetic (similar (11.157)) este:
$$\mathcal{L} = -\frac{1}{4}F_{\mu\nu}F^{\mu\nu} - \mu_0 j^\mu A_\mu \quad (11.158)$$

I-ul termen este expresia 4-dim a primului termen (din paranteze) din Lagrangian-ul (11.157), iar al II-lea este cea a celor doi termeni următori din (11.157).

- Tensorul de câmp (9.36)
$$F_{\mu\nu} = \partial_\mu A_\nu - \partial_\nu A_\mu \equiv \frac{\partial A_\nu}{\partial x^\mu} - \frac{\partial A_\mu}{\partial x^\nu} \quad ; \quad F^{\mu\nu} = \partial^\mu A^\nu - \partial^\nu A^\mu \equiv \frac{\partial A^\nu}{\partial x^\mu} - \frac{\partial A^\mu}{\partial x^\nu} \quad (11.159)$$

$$F_{\mu\nu} = \begin{pmatrix} 0 & E^1/c & E^2/c & E^3/c \\ -E^1/c & 0 & -B^3 & B^2 \\ -E^2/c & B^3 & 0 & -B^1 \\ -E^3/c & -B^2 & B^1 & 0 \end{pmatrix} \quad ; \quad F^{\mu\nu} = \begin{pmatrix} 0 & -E^1/c & -E^2/c & -E^3/c \\ E^1/c & 0 & -B^3 & B^2 \\ E^2/c & B^3 & 0 & -B^1 \\ E^3/c & -B^2 & B^1 & 0 \end{pmatrix} \quad (11.160)$$

Unde, ridicarea perechilor de indici spațiali (i,j) nu schimbă de semn, în timp ce ridicarea indicilor time-space (0,j), (i,0) schimbă de semn.

$$F_{\mu\nu}F^{\mu\nu} = -2 \overbrace{(E_1^2 + E_2^2 + E_3^2)}^{F_{0i}F^{0i} + F_{i0}F^{i0}} / c^2 + 2 \overbrace{(B_3^2 + B_2^2 + B_1^2)}^{F_{ij}F^{ij} + F_{ji}F^{ji}} = 2 \left(B^2 - \frac{E^2}{c^2} \right)$$

Explicit

$$\begin{aligned} F_{\mu\nu}F^{\mu\nu} &= (F_{12}F^{12} + F_{21}F^{21}) + (F_{23}F^{23} + F_{32}F^{32}) + (F_{31}F^{31} + F_{13}F^{13}) \\ &+ (F_{01}F^{01} + F_{10}F^{10}) + (F_{02}F^{02} + F_{20}F^{20}) + (F_{03}F^{03} + F_{30}F^{30}) \\ &= (F_{12}F_{12} + F_{12}F_{12}) + (F_{23}F_{23} + F_{23}F_{23}) + (F_{31}F_{31} + F_{31}F_{31}) \\ &- (F_{01}F_{01} + F_{01}F_{01}) - (F_{02}F_{02} + F_{02}F_{02}) - (F_{03}F_{03} + F_{03}F_{03}) \\ &= 2 \left(\frac{\partial A_2}{\partial x^1} - \frac{\partial A_1}{\partial x^2} \right)^2 + 2 \left(\frac{\partial A_3}{\partial x^2} - \frac{\partial A_2}{\partial x^3} \right)^2 + 2 \left(\frac{\partial A_1}{\partial x^3} - \frac{\partial A_3}{\partial x^1} \right)^2 \\ &- 2 \left(\frac{\partial A_1}{\partial x^0} - \frac{\partial A_0}{\partial x^1} \right)^2 - 2 \left(\frac{\partial A_2}{\partial x^0} - \frac{\partial A_0}{\partial x^2} \right)^2 - 2 \left(\frac{\partial A_3}{\partial x^0} - \frac{\partial A_0}{\partial x^3} \right)^2 \end{aligned}$$

- Vom deduce ecuațiile de câmp (Maxwell) din ecuațiile Euler-Lagrange (11.151):
$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial A_\nu} - \partial_\mu \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu A_\nu)} \right) = 0 \quad (11.161)$$

- $$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_1 A_2)} = -\frac{4}{4} \left(\frac{\partial A_2}{\partial x^1} - \frac{\partial A_1}{\partial x^2} \right) = -\underbrace{(\partial_1 A_2 - \partial_2 A_1)}_{F_{12}} = -F_{12} = F_{21} = F^{21} = -F^{12}$$

- $$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_0 A_1)} = +\frac{4}{4} \left(\frac{\partial A_1}{\partial x^0} - \frac{\partial A_0}{\partial x^1} \right) = +\underbrace{(\partial_0 A_1 - \partial_1 A_0)}_{F_{01}} = F_{01} = -F_{10} = F^{10} = -F^{01}$$

- deci
$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial A_\nu} = -\mu_0 j^\nu \quad ; \quad \partial_\mu \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu A_\nu)} \right) = -\partial_\mu F^{\mu\nu} \implies \boxed{\partial_\mu F^{\mu\nu} = \mu_0 j^\nu} \quad (11.162)$$

Am regăsit ecuațiile neomogene covariante (9.42).

Cele omogene se pot scrie sub forma identității Bianchi (9.45).

11.5.3 Ecuația de continuitate (conservare curent electromagnetic)

- Am văzut, ecuația de continuitate atât în mecanica fluidelor (pag.27), cât și în mecanica cuantică nerelativistă (pag.75) sau în cea relativistă (pag.76), este:

$$\partial_{\mu} j^{\mu} \equiv \frac{\partial \rho}{\partial t} + \vec{\nabla} \cdot \vec{j} = 0$$

Folosind ecuațiile Maxwell neomogene (9.42) $\partial_{\mu} F^{\mu\nu} = \mu_0 j^{\nu}$, ecuația de continuitate devine

$$\partial_{\mu} j^{\mu} = \partial_{\mu} \left(\frac{1}{\mu_0} \partial_{\nu} F^{\nu\mu} \right) = \frac{1}{\mu_0} \partial_{\mu} \partial_{\nu} F^{\nu\mu} = 0$$

folosind definiția $F^{\mu\nu} = \partial^{\mu} A^{\nu} - \partial^{\nu} A^{\mu}$ (9.36) avem,

$$\partial_{\mu} F^{\mu\nu} = \partial_{\mu} (\partial^{\mu} A^{\nu} - \partial^{\nu} A^{\mu}) = \partial_{\mu} \partial^{\mu} A^{\nu} - \partial^{\nu} (\partial_{\mu} A^{\mu}) = \mu_0 j^{\nu}$$

Folosind calibrarea Lorenz (8.42): $\partial_{\mu} A^{\mu} = 0$, rămâne,

$$\left. \begin{array}{l} \text{ecuația de continuitate pentru} \\ \text{potențialul electromagnetic } A^{\mu} \end{array} \right| \quad \boxed{\partial_{\mu} \partial^{\mu} A^{\nu} = \mu_0 j^{\nu}} \quad (11.163)$$

În absența curenților $j^{\nu} = 0$ obținem ecuația Klein-Gordon pentru particule de masă nulă $m = 0$ (fotoni) $\partial_{\mu} \partial^{\mu} \psi = 0$ (pag.75), adică ecuația de propagare a undelor electromagnetice. A^{ν} joacă rolul funcției de undă ψ din ecuațiile cuantice.

11.6 Câmpul Schrödinger

11.6.1 Lagrangian și ecuațiile de câmp Schrödinger clasic

- Pentru a explicita ecuația Euler-Lagrange de mișcare (11.6) (ecuația de câmp)
$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \varphi} - \frac{\partial}{\partial t} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\varphi}} - \nabla \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\nabla \varphi)} \right) = 0 \quad (11.6)$$

- Avem Lagrangian-ul \mathcal{L} de câmp Schrödinger de forma
$$\mathcal{L} = i\hbar\psi^*\dot{\psi} - \frac{\hbar^2}{2m}\nabla\psi^* \cdot \nabla\psi - V\psi^*\psi \quad (11.164)$$

- Prin variația $\delta\psi^*$ avem:
$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \psi^*} = i\hbar\dot{\psi} - V\psi ; \quad \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\psi}^*} = 0 ; \quad \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\nabla\psi^*)} = -\frac{\hbar^2}{2m}\nabla\psi$$

- Ecuația (11.6) de câmp Schrödinger real ψ
$$i\hbar\frac{\partial\psi}{\partial t} = -\frac{\hbar^2}{2m}\nabla^2\psi + V\psi$$
 cu soluția reală:
$$\psi(x, t) = \alpha e^{-i(\omega t - \vec{k} \cdot \vec{x})} \quad (11.165)$$

identică cu ecuația de stare Schrödinger din Mecanica Cuantică (4.37).

- Prin variația $\delta\psi$ avem:
$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \psi} = -V\psi^* ; \quad \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\psi}} = i\hbar\dot{\psi}^* ; \quad \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\nabla\psi)} = -\frac{\hbar^2}{2m}\nabla\psi^*$$

- Ecuația (11.6) de câmp Schrödinger complex ψ^*
$$-i\hbar\frac{\partial\psi^*}{\partial t} = -\frac{\hbar^2}{2m}\nabla^2\psi^* + V\psi^*$$
 cu soluția complexă:
$$\psi^*(x, t) = \alpha^* e^{i(\omega t - \vec{k} \cdot \vec{x})}$$

- In Mecanica Cuantică e utilizată doar soluția Schrödinger reală $\psi(\vec{x}, t)$.

11.7 Câmpuri Klein-Gordon

11.7.1 Lagrangian și ecuațiile de câmp Klein-Gordon real și complex

- Ecuația Euler-Lagrange de mișcare (11.151) (ecuația de câmp)
$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \varphi} - \frac{\partial}{\partial t} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\varphi}} - \nabla \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\nabla \varphi)} \right) = 0 \quad (11.151)$$

- Lagrangian-ul de câmp Klein-Gordon real
$$\mathcal{L} = \frac{1}{2}[\dot{\varphi}^2 - (\nabla\varphi)^2 - m^2\varphi^2] \text{ sau } \mathcal{L} = \frac{1}{2}(\partial_\mu\varphi\partial^\mu\varphi - m^2\varphi^2) \quad (11.166)$$

- Prin variația $\delta\varphi$ avem:
$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \varphi} = -m^2\varphi ; \quad \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\varphi}} = \dot{\varphi} ; \quad \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\nabla\varphi)} = -\nabla\varphi$$

- Adică, ecuația (11.151) de câmp K-G real este
$$(\partial_t^2 - \nabla^2 + m^2)\varphi = 0 \text{ sau } (\partial_\mu\partial^\mu + m^2)\varphi = 0 \quad (11.167)$$

identică cu ecuația de stare Klein-Gordon din Mecanica Cuantică (5.3).

- Lagrangian-ul Klein-Gordon complex, transcris după cel real (11.166): $\mathcal{L} = \dot{\varphi}^* \dot{\varphi} - \nabla \varphi^* \cdot \nabla \varphi - m^2 \varphi^* \varphi \equiv \partial_\mu \varphi^* \partial^\mu \varphi - m^2 \varphi^* \varphi$ (11.168)

- Ecuația Euler-Lagrange (11.151) pentru cele două câmpuri este: $\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \varphi_i} - \frac{\partial}{\partial t} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\varphi}_i} - \nabla \cdot \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\nabla \varphi_i)} = 0$ (11.169)

- Atunci, $\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \varphi} = -m^2 \varphi^*$; $\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\varphi}} = \dot{\varphi}^*$; $\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\nabla \varphi)} = -\nabla \varphi^* \Rightarrow \boxed{(\partial_t^2 - \nabla^2 + m^2) \varphi^* = 0}$
Ecuația K-G pt. câmp complex

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \varphi^*} = -m^2 \varphi; \quad \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\varphi}^*} = \dot{\varphi}; \quad \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\nabla \varphi^*)} = -\nabla \varphi \Rightarrow \boxed{(\partial_t^2 - \nabla^2 + m^2) \varphi = 0}$$

Ecuația K-G pt. câmp real

- Soluțiile de câmp (scalar) Klein-Gordon real $\varphi(\vec{x}, t)$ și complex $\varphi^*(\vec{x}, t)$ sunt: $\begin{cases} \varphi(\vec{x}, t) = \alpha(\vec{k}) e^{-i(\omega t - \vec{k} \cdot \vec{x})} \\ \varphi^*(\vec{x}, t) = \alpha^*(\vec{k}) e^{i(\omega t - \vec{k} \cdot \vec{x})} \end{cases}$ (11.170)

- - soluția pentru $E = \hbar\omega > 0$ (particule) este: $\varphi(\vec{x}, t) = \alpha(\vec{k}) e^{-i(\omega t - \vec{k} \cdot \vec{x})}$
- soluția pentru $E < 0$ (antiparticule) este: $\varphi^*(\vec{x}, t) = \alpha^*(\vec{k}) e^{i(\omega t - \vec{k} \cdot \vec{x})}$

Pauli și Weisskopf (Helv.Phys.Acta 7,709 (1934)) au arătat că ecuația Klein-Gordon descrie particule de spin 0. Ecuațiile Dirac și Proca descriu particule de spin 1/2 respectiv spin 1.

- Dacă avem de a face cu mai multe câmpuri în interacție, ecuațiile de mișcare au aceeași formă (11.151) doar că de data asta câmpurile au un indice suplimentar desemnând diferitele câmpuri avute în vedere

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \varphi_i} - \partial_\mu \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu \varphi_i)} \right) = 0 \quad \text{sau} \quad \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \varphi_i} - \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial \varphi_i / \partial t)} \right) - \nabla \cdot \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\nabla \varphi_i)} \right) = 0$$

11.7.2 Soluția generală de câmp Klein-Gordon (unități $\hbar = c = 1$)

- Soluția generală K-G este o superpoziție de φ și φ^* . Cu $\mathbf{k} \cdot \mathbf{x} = \omega t - \vec{k} \cdot \vec{x}$, $\varphi(\vec{x}, t) = \int d^4 k \left(\alpha_{\vec{k}} e^{-ik \cdot x} + \alpha_{\vec{k}}^* e^{ik \cdot x} \right)$ (11.171)

- Folosim relațiile de bază: $E = \hbar\omega$, $\vec{p} = \hbar\vec{k}$, $x^0 = ct$, $k^0 = \omega/c = E/\hbar c$

$$k^\mu = \begin{pmatrix} \omega/c \\ \vec{k} \end{pmatrix}; \quad p^\mu = \begin{pmatrix} E/c \\ \vec{p} \end{pmatrix}; \quad x^\mu = \begin{pmatrix} ct \\ \vec{x} \end{pmatrix}; \quad \begin{cases} \mathbf{k} \cdot \mathbf{x} = \omega t - \vec{k} \cdot \vec{x} \\ \mathbf{p} \cdot \mathbf{x} = Et - \vec{p} \cdot \vec{x} \end{cases}$$

Pentru $\hbar = c = 1$ avem $d^4 k = dk^0 d^3 \vec{k} = dE d^3 \vec{p} = d^4 p$

- Cu legătura între \vec{p} și E (conservare energie): $\delta(p^2 - m^2) = \delta(E^2 - |\vec{p}|^2 - m^2)$

$$\begin{aligned} \varphi(\vec{x}, t) &= \int d^4 p \left[\alpha e^{-ip \cdot x} + \alpha^* e^{ip \cdot x} \right] \delta(p^2 - m^2) \\ &= \int d^3 \vec{p} \underbrace{dE \delta(E^2 - |\vec{p}|^2 - m^2)} \left[\alpha e^{-i(E(\vec{p})t - \vec{p} \cdot \vec{x})} + \alpha^* e^{i(E(\vec{p})t - \vec{p} \cdot \vec{x})} \right] \end{aligned} \quad (11.172)$$

- Cum E nu mai este variabilă independentă, efectuăm integrala după dE cu funcția $\delta[f(x)] = \frac{1}{|df/dx|_{x_0}} \delta(x - x_0)$, unde $f(E) = E^2 - |\vec{p}|^2 - m^2$ (vezi (11.178))

cu soluția pozitivă de energie $E_0(\vec{p}) = +\sqrt{|\vec{p}|^2 + m^2}$

$$\Rightarrow \text{în variabilele } (E_0, \vec{p}) \quad \varphi(\vec{x}, t) = \int \frac{d^3 \vec{p}}{(2\pi)^3} \frac{1}{2E_0(\vec{p})} \left[\alpha e^{-i(E_0 t - \vec{p} \cdot \vec{x})} + \alpha^* e^{i(E_0 t - \vec{p} \cdot \vec{x})} \right] \quad (11.173)$$

unde am introdus constanta $(2\pi)^3$ pentru utilizare ulterioară în integrala Fourier.

$$\Rightarrow \text{în variabilele } (\omega_0, \vec{k}) \quad \varphi(\vec{x}, t) = \int \frac{d^3 \vec{k}}{(2\pi)^3} \frac{1}{2\omega_0(\vec{k})} \left[\alpha e^{-i(\omega_0 t - \vec{k} \cdot \vec{x})} + \alpha^* e^{i(\omega_0 t - \vec{k} \cdot \vec{x})} \right] \quad (11.174)$$

- Soluția generală este o superpoziție de φ și φ^* . Notăm $k \cdot x = \omega t - \vec{k} \cdot \vec{x}$, avem

$$\text{Soluții discrete de undă plană} \quad \left| \quad \varphi(x) = \sum_{\vec{k}} \frac{1}{\sqrt{V 2\omega_{\vec{k}}}} \left(\alpha_{\vec{k}} e^{-ik \cdot x} + \beta_{\vec{k}}^* e^{ik \cdot x} \right) \quad (11.175) \right.$$

$$\text{Soluții continue de undă plană} \quad \left| \quad \varphi(x) = \int \frac{d^3 \vec{k}}{\sqrt{(2\pi)^3 2\omega_{\vec{k}}}} \left(\alpha_{\vec{k}} e^{-ik \cdot x} + \beta_{\vec{k}}^* e^{ik \cdot x} \right) \quad (11.176) \right.$$

Verificare soluție generală de câmp Klein-Gordon

- Ecuația Klein-Gordon (11.167): $\boxed{(\partial_t^2 - \nabla^2 + m^2)\varphi = 0}$ cu soluția (11.172), unde am înlocuit $p \cdot x = Et - \vec{p} \cdot \vec{x}$

$$\varphi(t, \vec{x}) = \int d^3 \vec{p} dE \left[\alpha e^{-i(Et - \vec{p} \cdot \vec{x})} + \alpha^* e^{i(Et - \vec{p} \cdot \vec{x})} \right] \delta(E^2 - \vec{p}^2 - m^2)$$

$$\partial_t^2 \varphi(t, \vec{x}) = \int d^3 \vec{p} dE \left[(-iE)^2 \alpha e^{-i(Et - \vec{p} \cdot \vec{x})} + (iE)^2 \alpha^* e^{i(Et - \vec{p} \cdot \vec{x})} \right] \delta(E^2 - \vec{p}^2 - m^2)$$

$$-\nabla^2 \varphi(t, \vec{x}) = - \int d^3 \vec{p} dE \left[(-i\vec{p})^2 \alpha e^{-i(Et - \vec{p} \cdot \vec{x})} + (i\vec{p})^2 \alpha^* e^{i(Et - \vec{p} \cdot \vec{x})} \right] \delta(E^2 - \vec{p}^2 - m^2)$$

- Inlocuind în Ecuația Klein-Gordon,

$$\begin{aligned} & \int d^3 \vec{p} dE \left[(-E^2 + \vec{p}^2 + m^2) \alpha e^{-i p \cdot x} + (-E^2 + \vec{p}^2 + m^2) \alpha^* e^{i p \cdot x} \right] \delta(E^2 - \vec{p}^2 - m^2) \\ &= \underbrace{\int d^3 \vec{p} \int dE (-E^2 + \vec{p}^2 + m^2) \delta(E^2 - \vec{p}^2 - m^2)}_{=0} \left[\alpha e^{-i p \cdot x} + \alpha^* e^{i p \cdot x} \right] = 0 \end{aligned}$$

$$\text{deoarece } \delta(E^2 - \vec{p}^2 - m^2) = \frac{1}{2E_0} \delta(E - E_0) \quad \text{cu} \quad E = E_0 = +\sqrt{\vec{p}^2 + m^2}$$

Ecuația Klein-Gordon este verificată pentru $E = E_0(\vec{p})$

Elementul invariant 4-dim de sp. fazelor (unități $\hbar = c = 1$)

- Fie elementul 4-dim $d^4p = dE \cdot d^3\vec{p}$. 4-impulsul $p = (E, \vec{p})$ se transf. ca și 4-vectorul $x = (t, \vec{x})$. În transf. Lorentz, variația dE este o "dilatare" cu factorul γ la fel ca dt , iar variația d^3p este o "construcție" pe direcția de mișcare cu factorul $1/\gamma$ la fel ca d^3x . Deci $d^4p = dE \cdot d^3p$ este invariant.
- La integrarea după 4-impuls d^4p a unei funcții invariante Lorentz $f(p)$ ținem cont de legătura între cele 4 componente p_μ , prin conservarea energiei $E^2 = \vec{p}^2 + m^2$, legătură ce se exprimă prin funcția delta $\delta(p^2 - m^2)$, cu $p^2 = p_\mu p^\mu = E^2 - \vec{p}^2$. Atunci integrala căutată este

$$\int \frac{d^4p}{(2\pi)^4} (2\pi) f(p) \delta(p^2 - m^2) \Big|_{E>0} \quad (11.177)$$

Constanta 2π a fost introdusă pt. uz ulterior. Condiția $E > 0$ de integrare reamintește faptul că energia relativistă este întotdeauna pozitivă. Folosind relația pt. funcția $\delta[f(x)] = \frac{1}{|df/dx|_{x_0}} \delta(x - x_0)$ cu x_0 soluția pt. $f(x) = 0$, avem

$$\delta[E^2 - |\vec{p}|^2 - m^2] = \frac{1}{|2E|_{E_0}} \delta(E - E_0) = \frac{1}{2E_0} \delta(E - E_0) \quad (11.178)$$

cu soluția > 0 : $E_0(\vec{p}) = +\sqrt{|\vec{p}|^2 + m^2}$. Integrând (11.177) după dE , folosind (11.178)

$$\int \frac{d^3p dE}{(2\pi)^3} f(E, \vec{p}) \delta(E^2 - |\vec{p}|^2 - m^2) \Big|_{E>0} = \int \frac{d^3p}{(2\pi)^3} \frac{1}{2E_0(\vec{p})} f(E_0(\vec{p}), \vec{p}) \quad (11.179)$$

11.7.3 Densitatea și curentul de particule Schrödinger și Klein-Gordon (reluare 5.3 pag.75)

	Ecuția Nerelativistă (Schrödinger)	Ecuția Relativistă (Klein-Gordon)	
Relația energie-impuls	1-dimensional $E = \frac{p^2}{2m}$	1-dimensional $\frac{E^2}{c^2} = p^2 + m^2 c^2$	4-dimensional $p^2 = m^2 c^2$
Trecerea la operatori diferențiali:	$E \rightarrow i\hbar \frac{\partial}{\partial t}$; $p \rightarrow -i\hbar \frac{\partial}{\partial x} \equiv -i\hbar \nabla$	$p^\mu \rightarrow i\hbar \frac{\partial}{\partial x_\mu} \equiv i\hbar \partial^\mu$	
Ec. de câmp pt. particula liberă	$i\hbar \frac{\partial \psi}{\partial t} + \frac{\hbar^2}{2m} \frac{\partial^2 \psi}{\partial x^2} = 0$	$\frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2} - \frac{\partial^2 \psi}{\partial x^2} + \frac{m^2 c^2}{\hbar^2} \psi = 0$	$(\partial_\mu \partial^\mu + \frac{m^2 c^2}{\hbar^2}) \psi = 0$
Ec. complex conjugată	$-i\hbar \frac{\partial \psi^*}{\partial t} + \frac{\hbar^2}{2m} \frac{\partial^2 \psi^*}{\partial x^2} = 0$	$\frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \psi^*}{\partial t^2} - \frac{\partial^2 \psi^*}{\partial x^2} + \frac{m^2 c^2}{\hbar^2} \psi^* = 0$	$(\partial_\mu \partial^\mu + \frac{m^2 c^2}{\hbar^2}) \psi^* = 0$
Inmulțim la stânga ec. de bază cu $-i\psi^*$ iar ec. c.c. la dreapta cu $i\psi$ apoi adunarea lor	$\underbrace{\left(\psi^* \frac{\partial \psi}{\partial t} + \frac{\partial \psi^*}{\partial t} \psi \right)}_{\frac{\partial}{\partial t}(\psi^* \psi) = \frac{\partial \rho}{\partial t}} + \underbrace{-\frac{i\hbar}{2m} \left(\psi^* \frac{\partial^2 \psi}{\partial x^2} - \frac{\partial^2 \psi^*}{\partial x^2} \psi \right)}_{-\frac{i\hbar}{2m} \frac{\partial}{\partial x} \left(\psi^* \frac{\partial \psi}{\partial x} - \frac{\partial \psi^*}{\partial x} \psi \right) = \frac{\partial j}{\partial x}} = 0$	$\underbrace{\frac{i}{c^2} \left(\psi^* \frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2} - \frac{\partial^2 \psi^*}{\partial t^2} \psi \right)}_{\frac{i}{c^2} \frac{\partial}{\partial t} \left(\psi^* \frac{\partial \psi}{\partial t} - \frac{\partial \psi^*}{\partial t} \psi \right) = \frac{\partial \rho}{\partial (ct)}} + \underbrace{-i \left(\psi^* \frac{\partial^2 \psi}{\partial x^2} - \frac{\partial^2 \psi^*}{\partial x^2} \psi \right)}_{-i \frac{\partial}{\partial x} \left(\psi^* \frac{\partial \psi}{\partial x} - \frac{\partial \psi^*}{\partial x} \psi \right) = +\frac{\partial j}{\partial x}} = 0$	$\begin{cases} x^\mu \equiv (ct, \vec{x}) ; x_\mu \equiv (ct, -\vec{x}) \\ \partial^\mu \equiv \left(\frac{\partial}{\partial (ct)}, -\frac{\partial}{\partial x_\mu} \right) ; \\ \partial_\mu \equiv \left(\frac{\partial}{\partial (ct)}, \frac{\partial}{\partial x_\mu} \right) \\ \frac{\partial}{\partial x^\mu} \left[i \left(\psi^* \frac{\partial \psi}{\partial x_\mu} - \frac{\partial \psi^*}{\partial x_\mu} \psi \right) \right] = 0 \end{cases}$ j^μ
Ecuția de continuitate	$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \frac{\partial j}{\partial x} = 0$	$\frac{1}{c} \frac{\partial \rho}{\partial t} + \frac{\partial j}{\partial x} = 0$	$\partial_\mu j^\mu = 0$
Unde avem Densitatea ρ și Curentul j de particule	$\begin{cases} \rho = \psi^* \psi = \psi ^2 \\ j = -\frac{i\hbar}{2m} \left(\psi^* \frac{\partial \psi}{\partial x} - \frac{\partial \psi^*}{\partial x} \psi \right) \end{cases}$	$\begin{cases} \rho = \frac{i}{c} \left(\psi^* \frac{\partial \psi}{\partial t} - \frac{\partial \psi^*}{\partial t} \psi \right) \\ j = -i \left(\psi^* \frac{\partial \psi}{\partial x} - \frac{\partial \psi^*}{\partial x} \psi \right) \end{cases}$	$\begin{cases} j^0 \equiv c\rho ; j^{1,2,3} \equiv \vec{j} \\ j^\mu = i (\psi^* \partial^\mu \psi - \partial^\mu \psi^* \psi) \end{cases}$
Folosind soluția de undă plană (D.7) a ecuației de bază de mai sus, cu înlocuirile:	$\begin{cases} \vec{p} \cdot \vec{x} = p_\mu x^\mu = Et - \vec{p} \cdot \vec{x} \\ \vec{k} \cdot \vec{x} = k_\mu x^\mu = \omega t - \vec{k} \cdot \vec{x} = \frac{E}{\hbar} t - \frac{\vec{p}}{\hbar} \cdot \vec{x} \end{cases} \rightarrow$	$\begin{cases} \psi = N e^{-i(Et - \vec{p} \cdot \vec{x})/\hbar} \\ \equiv N e^{-i(\omega t - \vec{k} \cdot \vec{x})} \\ \psi^* = N^* e^{i(Et - \vec{p} \cdot \vec{x})/\hbar} \\ \equiv N^* e^{i(\omega t - \vec{k} \cdot \vec{x})} \end{cases}$	$\begin{cases} \psi = N e^{-i p \cdot x/\hbar} \\ \equiv N e^{-i k \cdot x} \\ \psi^* = N^* e^{i p \cdot x/\hbar} \\ \equiv N^* e^{i k \cdot x} \end{cases}$
Densitatea și curentul pentru unda plană	$\begin{cases} \rho = N ^2 \\ \vec{j} = \frac{\vec{p}}{m} N ^2 \end{cases}$	$\begin{cases} c\rho = i(-2i\omega) N ^2 = 2\omega N ^2 \\ \vec{j} = -i(2i\vec{k}) N ^2 = 2\vec{k} N ^2 \end{cases}$	$j^\mu = 2 p^\mu N ^2 / \hbar$

- Norma $|N|$ a stărilor K-G de undă plană $\psi = N e^{-i(\omega \cdot t - \vec{k} \cdot \vec{x})}$ se obține prin integrarea densității de câmp $\rho = const.$, pe un volum cutie L^3 :

$$\int_{L^3} c\rho d^3x = 1 \text{ sau } 2\omega |N|^2 L^3 = 1 \text{ astfel } |N|^2 = \frac{1}{2\omega L^3} \quad (11.180)$$

$$c\rho = \begin{cases} j^0 - \text{time-like} \\ \vec{j} - \text{space-like} \end{cases} \text{ 4-vector } j^\mu \begin{cases} \text{cu expresiile din tabel,} \\ \text{\u00e7i } |N|^2 \text{ din (11.180),} \\ \text{devin:} \end{cases} \quad \boxed{c\rho = \frac{1}{L^3}} \text{ \u00e7i } \boxed{\vec{j} = \frac{\vec{k}}{\omega L^3}} \quad (11.181)$$

- Normarea invariantă se obține excluzând factorul $1/(2\omega)$ în (11.180), adică $|N|^2 = \frac{1}{L^3} \quad (11.182)$

- densitatea $c\rho$ și curentul \vec{j} , invariante, sunt: $\begin{cases} \text{cu expresiile din tabel,} \\ \text{\u00e7i } |N|^2 \text{ din (11.182),} \\ \text{devin:} \end{cases} \quad \boxed{c\rho = \frac{2\omega}{L^3}} \text{ \u00e7i } \boxed{\vec{j} = \frac{2\vec{k}}{L^3}} \quad (11.183)$

- Acum $c\rho$ și \vec{j} sunt invariante. $c\rho$ este proportional cu ω .

La o transf. Lorentz, elem. de volum suferă o contracție Lorentz: $d^3x \rightarrow d^3x \sqrt{1 - \beta^2}$ iar termenul $c\rho$ se dilată Lorentz ca și componenta time-like: $c\rho \rightarrow c\rho/\sqrt{1 - \beta^2}$,

astfel că la o transformare Lorentz produsul $c\rho d^3x$ rămâne invariant, $\int_{L^3} c\rho d^3\vec{x} = 2\omega$

11.8 Câmpuri Dirac

11.8.1 Lagrangian și ecuațiile de câmp Dirac clasic (spin 1/2)

- Lagrangian-ul pentru un câmp spinorial ψ :
$$\mathcal{L} = i\bar{\psi}\gamma^\mu\partial_\mu\psi - m\bar{\psi}\psi \quad (11.184)$$

- Ecuația de mișcare Euler-Lagrange (11.151) este
$$\frac{\partial\mathcal{L}}{\partial\psi} - \partial_\mu\left(\frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\psi)}\right) = 0 \quad (11.151)$$

ψ și $\bar{\psi}$ sunt variabile dinamice independente, iar ec. Euler-Lagrange (11.151) pentru $\delta\bar{\psi}$ este:

$$\frac{\partial\mathcal{L}}{\partial\bar{\psi}} - \partial_\mu\left(\frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\bar{\psi})}\right) = 0 \quad (11.185)$$

avem
$$\frac{\partial\mathcal{L}}{\partial\bar{\psi}} = i\gamma^\mu\partial_\mu\psi - m\psi \quad ; \quad \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\bar{\psi})} = 0 \quad (11.186)$$

- Din ec. Euler-Lagrange (11.151) pentru $\delta\bar{\psi}$ obținem ecuația Dirac pentru ψ :
$$i\gamma^\mu\partial_\mu\psi - m\psi = 0 \quad (11.187)$$

- Din ec. Euler-Lagrange (11.151) pentru $\delta\psi$ obținem ec. Dirac adjuncță pt. $\bar{\psi}$:
$$i\partial_\mu\bar{\psi}\gamma^\mu + m\bar{\psi} = 0 \quad (11.188)$$

- Soluția pentru $E > 0$ (particule) este: $\psi(\vec{x}, t) = u(\vec{p}) e^{-i p \cdot x}$

Soluția pentru $E < 0$ (antiparticule) e: $\bar{\psi}(\vec{x}, t) = v(\vec{p}) e^{+i p \cdot x}$

- Spinorii: $u^{(1,2)} = N \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \frac{\sigma \cdot p}{E+m} \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ \frac{\sigma \cdot p}{E+m} \end{pmatrix} ; \quad v^{(1,2)} = N \begin{pmatrix} -\sigma \cdot p \\ |E|+m \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ -\sigma \cdot p \\ |E|+m \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

11.8.2 Densitatea și curentul de particule Dirac

(reluare 5.4 pag.76)

Ecuția Relativistă - Dirac			
Relația energie-impuls	$\frac{E}{c} = \alpha \cdot p + \beta mc$	In reprezentarea Dirac-Pauli $\alpha = \begin{pmatrix} 0 & \sigma \\ \sigma & 0 \end{pmatrix}, \beta = \begin{pmatrix} I & 0 \\ 0 & -I \end{pmatrix}$	In reprezentarea Weyl $\alpha = \begin{pmatrix} \sigma & 0 \\ 0 & -\sigma \end{pmatrix}, \beta = \begin{pmatrix} 0 & I \\ I & 0 \end{pmatrix}$
Trecerea la operatori diferențiali: $E \rightarrow i\hbar \frac{\partial}{\partial t}$; $p \rightarrow -i\hbar \nabla$ $\Rightarrow i\hbar \frac{\partial \psi}{\partial ct} + i\hbar \alpha \cdot \nabla \psi = \beta mc \psi$ înmulțim la stânga cu β și notăm: $\gamma^0 = \beta, \gamma^k = \beta \alpha^k$			
Ecuția Dirac	3-dimensional $i\hbar \gamma^0 \frac{\partial \psi}{\partial ct} + i\hbar \gamma^k \frac{\partial \psi}{\partial x^k} - mc \psi = 0$		4-dimensional $(i\hbar \gamma^\mu \partial_\mu - mc) \psi = 0$
Ecuția Dirac conjugată hermitic	$-i\hbar \frac{\partial \psi^\dagger}{\partial ct} \gamma^0 - i\hbar \frac{\partial \psi^\dagger}{\partial x^k} (-\gamma^k) - mc \psi^\dagger = 0$ ψ^\dagger - conj.hermitic (transp.& c.c.) - linie		pentru a reface forma covariantă, înlăturăm minusul de la γ^k . De aceea, deoarece $\gamma^0 \gamma^k = -\gamma^k \gamma^0$, înmulțim ecuația la dreapta cu γ^0 . notăm $\bar{\psi} \equiv \psi^\dagger \gamma^0$ (spinor adjunct) - linie
Ec. Dirac adjunctă	$i\hbar \frac{\partial \bar{\psi}}{\partial ct} \gamma^0 + i\hbar \frac{\partial \bar{\psi}}{\partial x^k} \gamma^k + mc \bar{\psi} = 0$		$i\hbar \partial_\mu \bar{\psi} \gamma^\mu + mc \bar{\psi} = 0$
Inmulțim ecuația de bază cu $\bar{\psi}$ la stînga	$i\hbar \bar{\psi} \gamma^0 \frac{\partial \psi}{\partial ct} + i\hbar \bar{\psi} \gamma^k \frac{\partial \psi}{\partial x^k} - mc \bar{\psi} \psi +$		$\bar{\psi} \gamma^\mu \partial_\mu \psi + (\partial_\mu \bar{\psi}) \gamma^\mu \psi =$ $= \partial_\mu (\underbrace{\bar{\psi} \gamma^\mu \psi}_{j^\mu}) = 0$
apoi ecuația adjunctă cu ψ la dreapta	$i\hbar \frac{\partial \bar{\psi}}{\partial ct} \gamma^0 \psi + i\hbar \frac{\partial \bar{\psi}}{\partial x^k} \gamma^k \psi + mc \bar{\psi} \psi = 0$		
și le adunăm	$\frac{\partial}{\partial ct} (\underbrace{\bar{\psi} \gamma^0 \psi}_\rho) + \frac{\partial}{\partial x^k} (\underbrace{\bar{\psi} \gamma^k \psi}_{j^k}) = 0$		
\Rightarrow Ecuția de continuitate	$\frac{1}{c} \frac{\partial \rho}{\partial t} + \sum_{k=1}^3 \frac{\partial j^k}{\partial x^k}$		$\partial_\mu j^\mu = 0$
Densitatea și curentul de partic.	$\left\{ \begin{array}{l} \rho \equiv j^0 = \bar{\psi} \gamma^0 \psi = \psi^\dagger \psi = \sum_{i=1}^3 \psi_i ^2 > 0 \\ \vec{j} \equiv j^k = \bar{\psi} \gamma^k \psi = \psi^\dagger \gamma^0 \gamma^k \psi \end{array} \right.$		$j^\mu = \bar{\psi} \gamma^\mu \psi$ dacă j^μ e 4-curentul de ELECTRONI, se înmulțește cu sarcina $-e$: $j^\mu = -e \bar{\psi} \gamma^\mu \psi$